

Q'n'D Quadrocopter

Der QnD ist mein Versuchsträger zum Testen von neuen Board und Firmwares. Er ist extrem einfach gebaut, und besteht im wesentlichen aus 1.5mm GFK und 10x10x1mm Alu-Vierkant-Rohren. Das GFK ist fotobeschichtetes Platinenmaterial, so war es möglich das untere Centerplate als Stromverteiler-Platine zu verwenden.

Nach dem jetzt Alexander MultiWii 2.0, OpenPilots CopterControll, KKmicro, KK Blackboard 5.5, Flycam Blackboard auf den Q'n'D war. Hab ich jetzt das Rabbit board auf dem Frame, mit Ultraschall-Distanzsensoren, Gyro und ACC ist der Kopter schon schön stabil unterwegs. Der Ultraschall-Sensor hält bis 2m sehr gut die Höhe, darüber wirkt dann ein (bei mir noch nicht) installierter BMP085 Barometer Chip. Mit den Default-Werten ist der Rate mode schon sehr knackig. Mit ACC lässt sich aber gut fliegen. Das einzige was stört ist, dass der ACC beim loslassen viel zu stark wirkt.

Zum Schluss ist der Kopter noch zwei Jahre lang mit dem KK2.0 in der Halle und draußen geflogen worden, alle Motoren haben keine Sprengringe mehr und bei mehreren Motoren musste ich nach Crashes die Magnete neu einkleben. Ein richtiges Spassgerät halt. Für die Hallensaison 2013/2014 wird er aber durch einen neuen [Spascopter](#) abgelöst und geht jetzt in Rente.

Material

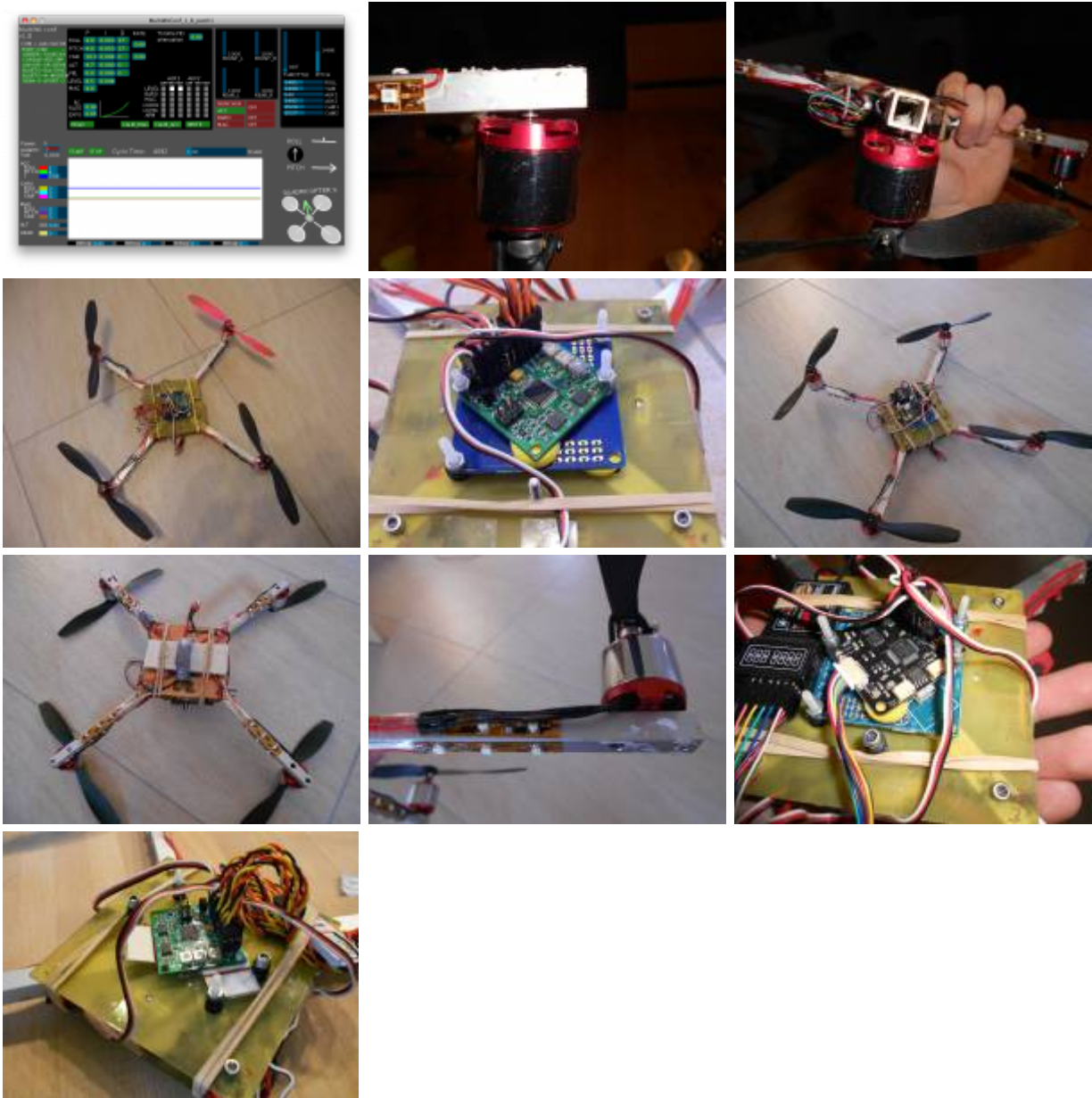
Array



1: Q'n'D Quad

Rahmen	10x10mm Alu & 0,8mm GFK
Motor	A28L
Regler	Plush 10
Empfänger	FrSky D6FR
Akku	3S 2200mAh
Schraube	EPP 8x4,5 und Gaui 8A&8B
Motorabstand	
Gewicht flugfertig	670g

Bilder und Videos



From:
<https://www.die-molls.net/> - lazyzero.de

Permanent link:
https://www.die-molls.net/modellbau/qnd_quad

Last update: **2017/04/13 16:26**

